

- 4. [6 Punkte]** Seien $\mathcal{G}_3 = \text{span}\{1, t^2, t^4\}$ und $\mathcal{U}_2 = \text{span}\{t, t^3\}$ zwei Vektorräume von Polynomen. Betrachten Sie die folgende Abbildung \mathcal{A} von \mathcal{G}_3 nach \mathcal{U}_2 :

$$\begin{array}{rccc} \mathcal{A} : & \mathcal{G}_3 & \longrightarrow & \mathcal{U}_2 \\ & x(t) & \longmapsto & t x''(t), \end{array}$$

das heisst, für $x \in \mathcal{G}_3$ ist $\mathcal{A}x \in \mathcal{U}_2$ gegeben durch $(\mathcal{A}x)(t) = t x''(t)$.

- a) [1 Punkt]** Zeigen Sie, dass \mathcal{A} eine lineare Abbildung ist.
- b) [1 Punkt]** Durch welche Matrix A wird \mathcal{A} beschrieben, wenn wir die Monome als Basen in beiden Räumen verwenden?
- c) [2 Punkte]** Zeigen Sie, dass $\{p_1, p_2, p_3\}$ und $\{q_1, q_2\}$ Basen von \mathcal{G}_3 beziehungsweise \mathcal{U}_2 sind, wobei
- $$p_1(t) = 1 + t^2, \quad p_2(t) = 1 - t^2, \quad p_3(t) = 1 + t^2 + t^4$$
- und
- $$q_1(t) = t, \quad q_2(t) = 3t + 2t^3.$$
- d) [2 Punkte]** Welches ist die neue Matrix B , durch die \mathcal{A} nach dem Basiswechsel in die neuen Basen $\{p_1, p_2, p_3\}$ und $\{q_1, q_2\}$ aus Teilaufgabe c) beschrieben wird?

- 4. [6 Punkte]** Seien $\mathcal{G}_3 = \text{span}\{1, t^2, t^4\}$ und $\mathcal{U}_2 = \text{span}\{t, t^3\}$ zwei Vektorräume von Polynomen. Betrachten Sie die folgende Abbildung \mathcal{A} von \mathcal{G}_3 nach \mathcal{U}_2 :

$$\begin{aligned} \mathcal{A} : \quad \mathcal{G}_3 &\longrightarrow \mathcal{U}_2 \\ x(t) &\longmapsto t x''(t), \end{aligned}$$

das heisst, für $x \in \mathcal{G}_3$ ist $\mathcal{A}x \in \mathcal{U}_2$ gegeben durch $(\mathcal{A}x)(t) = t x''(t)$.

a) **[1 Punkt]** Zeigen Sie, dass \mathcal{A} eine lineare Abbildung ist.

b) **[1 Punkt]** Durch welche Matrix A wird \mathcal{A} beschrieben, wenn wir die Monome als Basen in beiden Räumen verwenden?

c) **[2 Punkte]** Zeigen Sie, dass $\{p_1, p_2, p_3\}$ und $\{q_1, q_2\}$ Basen von \mathcal{G}_3 beziehungsweise \mathcal{U}_2 sind, wobei

$$p_1(t) = 1 + t^2, \quad p_2(t) = 1 - t^2, \quad p_3(t) = 1 + t^2 + t^4$$

und

$$q_1(t) = t, \quad q_2(t) = 3t + 2t^3.$$

d) **[2 Punkte]** Welches ist die neue Matrix B , durch die \mathcal{A} nach dem Basiswechsel in die neuen Basen $\{p_1, p_2, p_3\}$ und $\{q_1, q_2\}$ aus Teilaufgabe c) beschrieben wird?

a)

LIN. ABSTANDSRECHNUNG ARBEITUNG FAUS :

← THEORIE VON
WOCHE 06 :)

$$\text{I} : \quad \mathcal{A}(x(t) + y(t)) = \mathcal{A}(x(t)) + \mathcal{A}(y(t))$$

$$\text{II} : \quad \mathcal{A}(\alpha x(t)) = \alpha \mathcal{A}(x(t))$$

I:

$$\longrightarrow \mathcal{A}(x(t) + y(t)) = \mathcal{A}(x(t)) + \mathcal{A}(y(t))$$

$$\boxed{-}$$

$$t(x + y)(t)$$

$$= t x''(t) + t y''(t)$$

$$= \mathcal{A}(x(t)) + \mathcal{A}(y(t))$$



ADDITIONÄT GEFEST :)

II:

$$\longrightarrow \mathcal{A}(\alpha x(t)) = \alpha \mathcal{A}(x(t))$$

$$\boxed{-}$$

$$t(\alpha x)(t)$$

$$= \alpha t x''(t) = \alpha \mathcal{A}(x(t))$$



HOMOGENITÄT
GEFEST :)

→ Aus I und II folgt, die ARBEITUNG IST LINEAR :)

5)

HIER SINDEN WIR EINE MATRIX A , WELCHE DIE LINEARE ABBILDUNG ν BESSCHREIBT.
(BEZÜGLICH DER DUELLICEN MONOMIALBASIS VON G_3 MÄT U_2)

~ ALSO WAS MACHT UNSERE ABBILDUNG ν MIT DER MONOMIALBASIS VON G_3 ?

1) \rightarrow MONOMIALBASISVEKTORE VOM G_3 ABSIDEN

1.1) UND ALS LINEARKOMBINATION VON MONOMIALBASISVEKTORE AS U_2 SCHREIBEN.

2) \rightarrow MATRIXFORM :)

G HAT DIE MONOMIALBASIS $\{1, t^2, t^4\}$

U HAT DIE MONOMIALBASIS $\{t, t^3\}$

$$\begin{array}{ll}
 \begin{array}{l} 1 \\ t^2 \\ t^4 \end{array} \xrightarrow{\nu_G} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} & : \quad \nu_G(1) = t \cdot 0 = 0 \cdot t + 0 \cdot t^3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \\
 \xrightarrow{\nu_G} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} & : \quad \nu_G(t^2) = t \cdot 2 = 2 \cdot t + 0 \cdot t^3 = \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} \\
 \xrightarrow{\nu_G} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} & : \quad \nu_G(t^4) = t \cdot 12t^2 = 0 \cdot t + 12 \cdot t^3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 12 \end{pmatrix}
 \end{array}$$

BASISVEKTOREN
VON G_3

KOORDINATEN
BZL. BASIS
VON G_3

ABBILDUNGEN DER BASISVEKTORE
ALS G_3 ...

LINEARKOMBINATION
ALS BASISVEKTOREN
VON U_2 :)

KOORDINATEN
BZL. BASISVEKTOREN
VON U_2 :)

$$\implies A = \begin{bmatrix} 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 12 \end{bmatrix}$$

ABBILDUNGS-MATRIX :)

c) ob $\{p_1, p_2, p_3\}$ eine GELEHRTE BASIS von \mathcal{L} ist, sehen wir wie folgt:

1) p_1, p_2, p_3 als Linearkombination von Basisvektoren aus \mathcal{L} schreiben

2) Matrixform aufstellen

3) GESCHEN (im ZSF BRINNEN)

→ VOLLER RANG?

→ HLLS $Ax = 0$

NUR TRIVIALE LÖSUNG?

DA: LIN. UNABHÄNGIG

NO: NICHT LIN. UNABHÄNGIG

SIEGER KEINE BASIS!

→ Analog für $\{q_1, q_2\}$ und $\mathcal{U} \dots$

$$1) \rightsquigarrow p_1 = 1 + t^2 = 1 \cdot 1 + 1 \cdot t^2 + 0 \cdot t^4 \rightarrow \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$p_2 = 1 - t^2 = 1 \cdot 1 - 1 \cdot t^2 + 0 \cdot t^4 \rightarrow \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$p_3 = 1 + t^2 + t^4 = 1 \cdot 1 + 1 \cdot t^2 + 1 \cdot t^4 \rightarrow \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$2) 3) \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{II}-\text{I}} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{ZSF:}}$$

DIESE MATRIZ HAT VOLLEM RANG, ALSO BILDEN $\{p_1, p_2, p_3\}$ EINE BASIS VON \mathcal{L}_3 :)

[HLS HAT NUR TRIVIALE LÖSUNG UND DIMENSIONALE ERGELIS FÜR \mathcal{L}_3]

$$1) \rightsquigarrow q_1 = t = 1 \cdot t + 0 \cdot t^3 \rightarrow \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

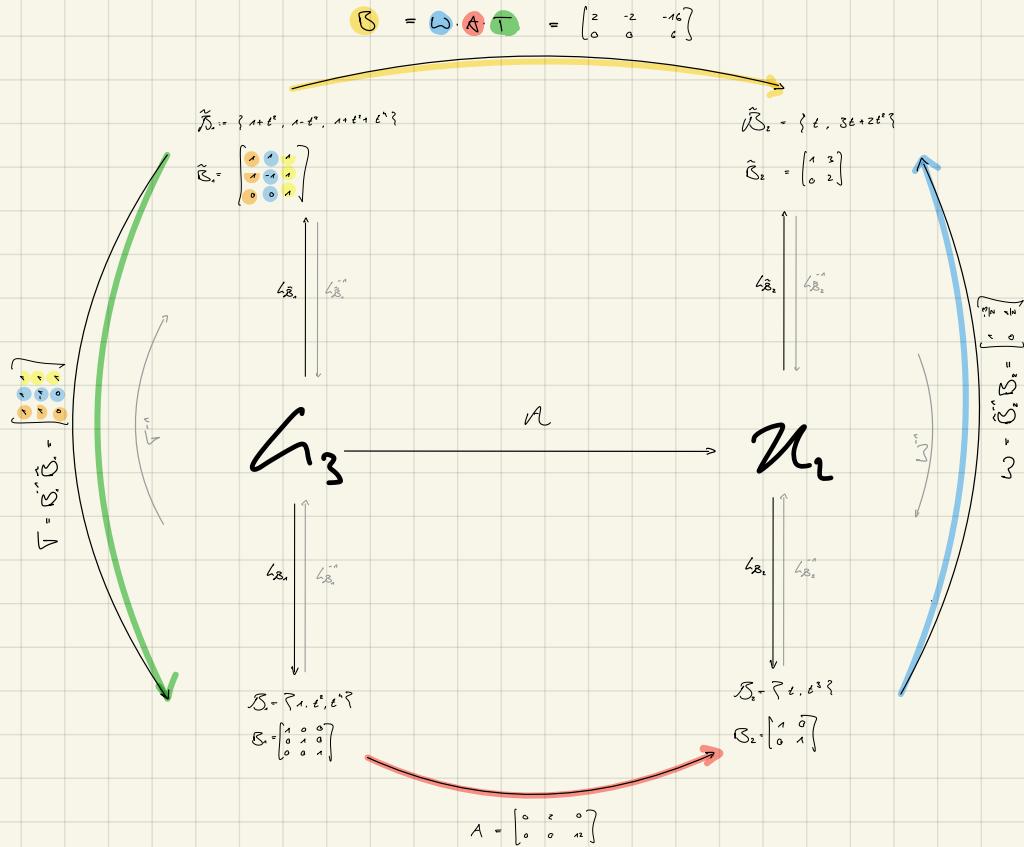
$$q_2 = 3t + 2t^3 = 3 \cdot t + 2 \cdot t^3 \rightarrow \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$2) 3) \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{INT BEREITS ZSF:}}$$

DIESE MATRIZ HAT VOLLEM RANG, ALSO BILDEN $\{q_1, q_2\}$ EINE BASIS VON \mathcal{L}_2 :)

[HLS HAT NUR TRIVIALE LÖSUNG UND DIMENSIONALE ERGELIS FÜR \mathcal{L}_2]

d) [2 Punkte] Welches ist die neue Matrix B , durch die A nach dem Basiswechsel in die neuen Basen $\{p_1, p_2, p_3\}$ und $\{q_1, q_2\}$ aus Teilaufgabe c) beschrieben wird?



VARIANTE 1 : koordinatives daran zeichnen / ausrechnen : $B = W \cdot A \cdot T = \begin{bmatrix} 2 & -2 & -16 \\ 0 & 0 & 6 \end{bmatrix}$

- A HAST NUR SPERRS ALS b)
- T HAST NUR DE FACTO SPERRS ALS c) ($T = \tilde{B}_1$, da $B_1 = \tilde{B}_1 \cdot I_3$)
- W IST RELATIV EINFACH ZU BILDEN :

$$| \tilde{B}_1 | \tilde{B}_2 ?$$

caus. Jenseits
der Basiszeilen

ODER

$\tilde{B}_2'' = W$ DIREKT BERECHEN.

$$(W = \tilde{B}_1', \text{ da } B_1 = \tilde{B}_1' \cdot I_3)$$

$$\underline{| I | T |}$$

VARIANTE 2 : $\sqrt{1+t^2}, \sqrt{1-t^2}, \sqrt{1+t+t^2}$ BERECHNEN

KOORDINATEN-MATRIX B ZAHL. $\tilde{B}_2 = \{t, 3t+2t^2\}$ BILDEN

→ IN DER REZEL SIND DIE KOORDINATEN ZAHL. \tilde{B}_2 NICHT EINFACH ZU SEHEN
WODURCH NUR NOCH ALS EINER BASISWECHSEL IN W_2 BRÄUCHT ...
DALETT LANGE ...

