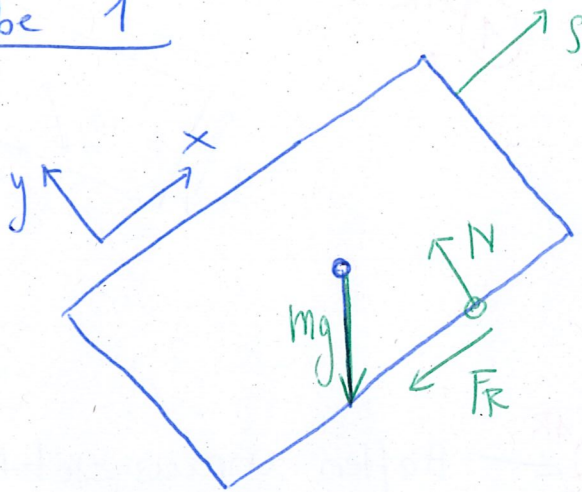


Musterlösung

Aufgabe 1

a.)



Angriffspunkt von

N noch nicht definiert

①^{AR}₁, ①^{AR}₂ falls

alles richtig.

Pro Fehler (-1), min 0 Pkt.

b.)

$$S = \sin(\beta)mg = \frac{\sqrt{3}}{2}mg$$

$$KB(x): S - F_R - \sin(\alpha)mg = 0$$

$$KB(y): N - \cos(\alpha)mg = 0$$

$$N = \frac{\sqrt{3}}{2}mg$$

①^{AR}₃

$$F_R = \left(\frac{\sqrt{3}}{2} - \frac{1}{2}\right)mg$$

①^{AR}₄

c.)

$$\mu_0 |N| \geq |F_R|$$

①^{AR}₅

$$\mu_0 \frac{\sqrt{3}}{2}mg \geq \left(\frac{\sqrt{3}}{2} - \frac{1}{2}\right)mg$$

$$\mu_0 \geq \frac{\sqrt{3}-1}{\sqrt{3}}$$

①₆

d.) Für Kippen: Momentengleichgewicht
(bzgl. Mittelpunkt)

(2)

$$e N - \frac{a}{4} S - \frac{a}{2} F_R = 0 \quad (1)_{7}^{AR}$$

$$N = \frac{\sqrt{3}}{2} m_1 g$$

$$S = \frac{\sqrt{3}}{2} m_2 g$$

$$F_R = \frac{\sqrt{3}}{2} m_2 g - \frac{1}{2} m_1 g \quad (1)_{8}^{AR} \leftarrow \text{Haften vorausgesetzt}$$

$$\text{Kritischer Fall: } e = \frac{\sqrt{3}}{2} a \quad (1)_{9}^{AR}$$

$$\frac{\sqrt{3}}{2} a \frac{\sqrt{3}}{2} m_1 g - \frac{a}{4} \frac{\sqrt{3}}{2} m_2 g - \frac{a}{2} \left(\frac{\sqrt{3}}{2} m_2 g - \frac{1}{2} m_1 g \right) = 0 \quad (1)_{10}^{AR}$$

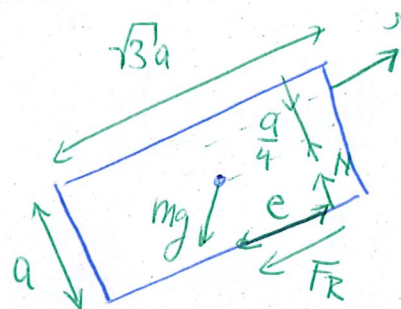
$$3m_1 - \frac{\sqrt{3}}{2} m_2 - \sqrt{3} m_2 + m_1 = 0$$

$$4m_1 = \frac{3\sqrt{3}}{2} m_2$$

$$\underline{\underline{m_2 \leq \frac{\sqrt{3} \cdot 8}{9} m_1}}$$

(1)_{11}^{AR} (1)_{12}^{AR}

Beide Punkte für richtige
Ungleichung. (-1) falls
nur Gleichung steht.



Aufgabe 2

3

a.) Das System hat zwei Freiheitsgrade $(1)^{AR}_1$
(Bewegung eines Punktes in der Ebene.)

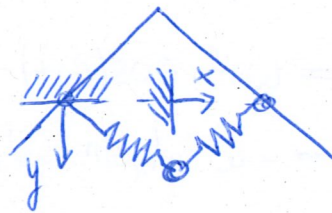
b.) z.B.

Option 1



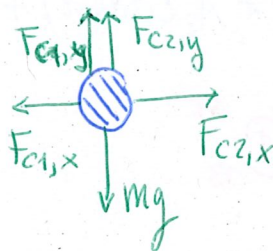
oder

Option 2



oder...

c.)



$(1)^{ARGZ}_3$

$(1)^{ARGZ}_4$

Beide Punkte falls alles richtig.
 (-1) pro Fehler, min. 0 Pkt.

d.) Federkräfte gemäss Option 1

$$\left. \begin{aligned} F_{c1,x} &= c_1 x \\ F_{c1,y} &= c_1 y \end{aligned} \right\} (1)^{ARGZ}_5$$

$$\left. \begin{aligned} F_{c2,x} &= (\sqrt{2}L - x)c_2 \\ F_{c2,y} &= c_2 y \end{aligned} \right\} (1)^{ARGZ}_6$$

$$m\ddot{x}(t) = -c_1 x + c_2 (\sqrt{2}L - x) \quad (1)^{ARGZ}_7$$

$$m\ddot{y}(t) = -c_1 y - c_2 y + mg \quad (1)^{ARGZ}_8$$

e.) $\ddot{y}(t) = 0$

(4)

$$0 = -2cy + mg \quad (1)_{9}^{AR} \Rightarrow \underline{\underline{y = \frac{mg}{2c}}} \quad (1)_{10}^{AR}$$

f.) $\ddot{x}(t) + \frac{2c}{m}x(t) = \frac{\sqrt{2}c}{m}L \quad (1)_{11}^{AR}$

$$x(t) = A_1 \sin(\omega t) + A_2 \cos(\omega t) + \frac{\sqrt{2}}{2}L$$

$$\dot{x}(t) = \omega A_1 \cos(\omega t) - \omega A_2 \sin(\omega t)$$

$$\ddot{x}(t) = -\omega^2 A_1 \sin(\omega t) - \omega^2 A_2 \cos(\omega t)$$

} (1)_{12}^{AR}

$$-\omega^2(A_1 \sin(\omega t) + A_2 \cos(\omega t)) + \frac{2c}{m}(A_1 \sin(\omega t) + A_2 \cos(\omega t) + \frac{\sqrt{2}}{2}L) = \frac{\sqrt{2}c}{m}L$$

$$\omega^2 = \frac{2c}{m} \Rightarrow \underline{\underline{\omega = \sqrt{\frac{2c}{m}}}} \quad (1)_{13}^{AR}$$

$$x(0) = \frac{\sqrt{2}L}{4} = A_1 \sin(0) + A_2 \cos(0) + \frac{\sqrt{2}}{2}L = A_2 + \frac{\sqrt{2}}{2}L$$

$$\underline{\underline{A_2 = -\frac{\sqrt{2}}{4}L}} \quad (1)_{14}^{AR}$$

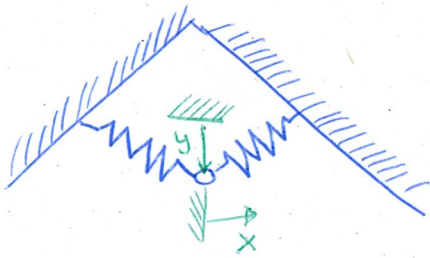
$$\dot{x}(0) = 0 = \omega A_1 \cos(0) - \omega A_2 \sin(0) = \omega A_1$$

$$\underline{\underline{A_1 = 0}} \quad (1)_{15}^{AR}$$

\Rightarrow Für andere Lagekoordinaten bitte wenden!

d.) Federkraft gemäss Option 2

(5)



$$\left. \begin{aligned} F_{c1,x} &= c_1 \left(\frac{\sqrt{2}}{2} L + x \right) \\ F_{c1,y} &= c_1 y \\ F_{c2,x} &= c_2 \left(\frac{\sqrt{2}}{2} L - x \right) \\ F_{c2,y} &= c_2 y \end{aligned} \right\} \begin{matrix} \text{ARGZ} \\ \textcircled{1}_5 \\ \text{ARGZ} \\ \textcircled{1}_6 \end{matrix}$$

$$m\ddot{x}(t) = -c_1 \left(\frac{\sqrt{2}}{2} L + x \right) + c_2 \left(\frac{\sqrt{2}}{2} L - x \right) \quad \textcircled{1}_7^{\text{ARGZ}}$$

$$m\ddot{y}(t) = -c_1 y - c_2 y + mg \quad \textcircled{1}_8^{\text{ARGZ}}$$

e) $\ddot{y}(t) = 0$

$$0 = -2cy + mg \quad \textcircled{1}_9^{\text{AR}} \rightarrow \underline{\underline{y = \frac{mg}{2c}}} \quad \textcircled{1}_{10}^{\text{AR}}$$

f.) $\ddot{x}(t) + \frac{2c}{m} x(t) = 0 \quad \textcircled{1}_{11}^{\text{ARGZ}}$

Ansatz gemäss Prüfung

$$x(t) = A_1 \sin(\omega t) + A_2 \cos(\omega t) + \frac{\sqrt{2}}{2} L$$

Ansatz fürs homogene Problem

$$x(t) = A_1 \sin(\omega t) + A_2 \cos(\omega t)$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \dot{x}(t) &= \omega A_1 \cos(\omega t) - \omega A_2 \sin(\omega t) \\ \Rightarrow \ddot{x}(t) &= -\omega^2 A_1 \sin(\omega t) - \omega^2 A_2 \cos(\omega t) \end{aligned} \quad \left. \right\} \textcircled{1}_{12}^{\text{AR}}$$

6

Ansatz aus Prüfung:

$$\underline{A_2 = -\frac{\sqrt{2}}{4} L} \quad \textcircled{1}_{14}^{AR}$$

$$\underline{A_1 = 0} \quad \textcircled{1}_{15}^{AR}$$

Ansatz homogenes Problem:

$$\underline{A_2 = \frac{\sqrt{2}}{4} L} \quad \textcircled{1}_{14}^{AR}$$

$$\underline{A_1 = 0} \quad \textcircled{1}_{15}^{AR}$$

Kreisfrequenz

$$\omega^2 = \frac{2c}{m} \Rightarrow \underline{\omega = \sqrt{\frac{2c}{m}}} \quad \textcircled{1}_{13}^{AR}$$

Wurde der Ansatz aus der Prüfung fürs homogene Problem für Koordinatenoption 2 verwendet und aus der Rechnung ergab sich ein falsches Resultat, werden die Punkte trotzdem vergeben. $\textcircled{1}_{13}^{KR}$

Folgefehler für $\textcircled{1}_{14}$, $\textcircled{1}_{15}$ werden berücksichtigt.