

Netzwerke und Schaltungen II

Übung 2 Impedanzen & Zeigerdiagramme

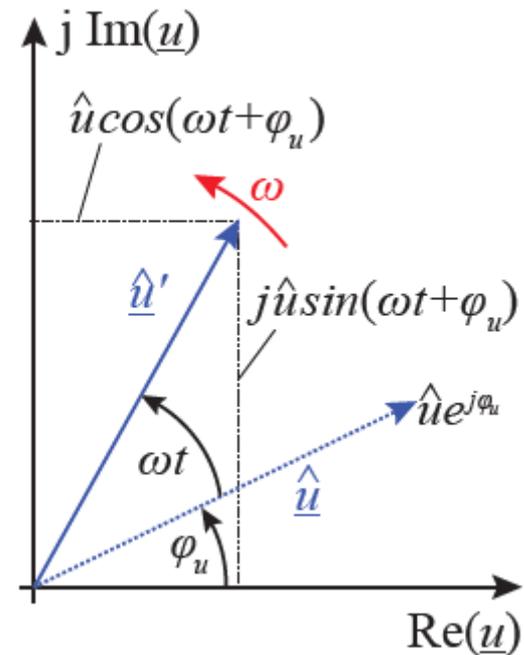


THEORIE FÜR DIE ÜBUNG

Wiederholung: Zeigerdiagramm

$$\underline{\hat{u}} = \hat{u} e^{j\varphi_u}$$

$$\underline{\hat{u}}'(t) = \hat{u} e^{j\varphi_u} \cdot e^{j\omega t}$$



Wiederholung: Berechnung von Netzwerken mit Zeigern

- **Transformation der Quellgrößen in den Bildbereich**

- **Zeiger der Quellgröße bestimmen**

- $\hat{u} \cos(\omega t + \varphi_u) \rightarrow \underline{\hat{u}} = \hat{u} e^{j\varphi_u}$

- $\hat{u} \sin(\omega t + \varphi_u) = \hat{u} \cos\left(\omega t \overset{+\varphi_u}{- \frac{\pi}{2}}\right) \rightarrow \underline{\hat{u}} = \hat{u} e^{j\left(\varphi_u - \frac{\pi}{2}\right)}$

- **Analyse des Netzwerkes im Bildbereich**

- **Knotengleichungen**

$$\sum_{k=1}^N \hat{i}_k = 0$$

- **Maschengleichungen**

$$\sum_{k=1}^N \hat{u}_k = 0$$

- **Beziehung der Ströme und Spannungen an Bauelementen mit Impedanzen**

- **Rücktransformation in den Zeitbereich**

- **Gesuchte Größe (z.B. $\underline{\hat{u}}_2$)**

- $u_2(t) = \Re\{\underline{\hat{u}}_2 e^{j\omega t}\}$

Wiederholung: Operationen im Bildbereich

- **Differentiation**

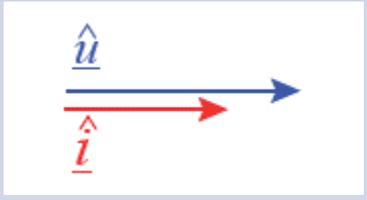
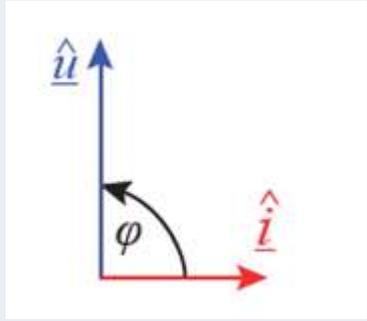
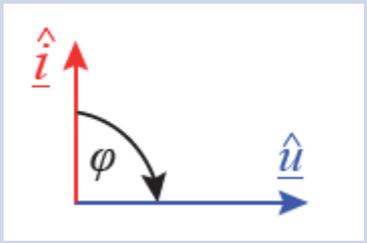
$$\frac{d}{dt} (\underline{\hat{u}} e^{j\omega t}) = j\omega \cdot \underline{\hat{u}} e^{j\omega t}$$

- **Integration**

$$\int \underline{\hat{u}} e^{j\omega t} dt = \frac{1}{j\omega} \cdot \underline{\hat{u}} e^{j\omega t}$$

Zeitbereich	Bildbereich
$\frac{d}{dt} \dots$	$j\omega \cdot \dots$
$\int \dots dt$	$\frac{1}{j\omega} \cdot \dots$

Wiederholung: Zeigerdiagramme der Bauelemente R, L, C

Bauelement	Zeitbereich	Bildbereich	Zeigerdiagramm
Widerstand	$\underline{u}_R = R \cdot \underline{i}_R$	$\underline{\hat{u}}_R = R \cdot \underline{\hat{i}}_R$	
Induktivität	$\underline{u}_L = L \cdot \frac{di_L}{dt}$	$\underline{\hat{u}}_L = j\omega L \cdot \underline{\hat{i}}_L$	
Kondensator	$\underline{u}_C = \frac{1}{C} \cdot \int i_C dt$	$\underline{\hat{u}}_C = \frac{1}{j\omega C} \cdot \underline{\hat{i}}_C$ $= -\frac{j}{\omega C} \cdot \underline{\hat{i}}_C$	

Impedanzen I

Bauelement	Zeitbereich	Bildbereich	Impedanz
Widerstand	$u_R = R \cdot i_R$	$\underline{\hat{u}}_R = R \cdot \underline{\hat{i}}_R$	$\underline{Z}_R = R$
Induktivität	$u_L = L \cdot \frac{di_L}{dt}$	$\underline{\hat{u}}_L = j\omega L \cdot \underline{\hat{i}}_L$	$\underline{Z}_L = j\omega L$
Kapazität	$u_C = \frac{1}{C} \cdot \int i_C dt$	$\underline{\hat{u}}_C = \frac{1}{j\omega C} \cdot \underline{\hat{i}}_C$ $= -\frac{j}{\omega C} \cdot \underline{\hat{i}}_C$	$\underline{Z}_C = \frac{1}{j\omega C} = -\frac{j}{\omega C}$

Impedanz Z bezeichnet den zeitlich unabhängigen komplexen Wechselstromwiderstand

$$\underline{\hat{u}} = \underline{Z} \underline{\hat{i}}$$

Impedanzen II

- Mit Wirkwiderstand (Resistenz) R und Blindwiderstand (Reaktanz) X

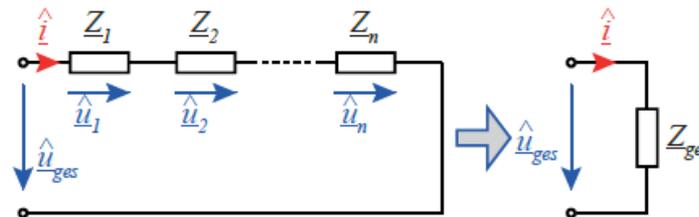
$$\underline{Z} = R + jX = |Z|e^{j\varphi} \quad [\underline{Z}] = \Omega$$

- Mit Wirkleitwert (Konduktanz) G und Blindleitwert (Suszeptanz) B

$$\underline{Y} = G + jB = |Y|e^{j\psi} \quad [\underline{Y}] = \Omega^{-1}$$

- Reihenschaltung

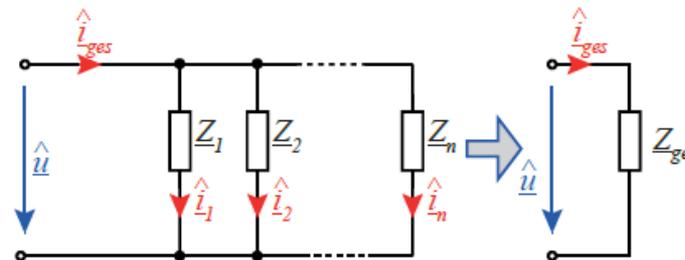
$$\underline{Z}_{ges} = \sum_k^n \underline{Z}_k$$



- Parallelschaltung

$$\underline{Y}_{ges} = \sum_k^n \underline{Y}_k$$

$$\underline{Z}_{ges} = \frac{1}{\sum_k^n \frac{1}{\underline{Z}_k}}$$



- **WICHTIG:** mit Impedanzen kann man rechnen wie mit Widerständen
- Es gelten also der SPANNUNGSTEILER und STROMTEILER
- Wir werden in 99% der Fälle mit Zeigern und Impedanzen rechnen
- **Generelles Vorgehen**
 - Quellen in Zeiger umwandeln
 - Widerstände $\rightarrow R$, Induktivitäten $\rightarrow j\omega L$, Kondensatoren $\rightarrow 1/(j\omega C)$
 - Mit $\hat{u} = \underline{Z} \hat{i}$ und Tricks aus NuS I gesuchte Grösse(n) finden
 - (falls verlangt) Zeigerdiagramm zeichnen
 - (falls verlangt) Rücktransformation in Zeitbereich (s. Slide 4)

«Eigenschaften» vom Blindwiderstand X

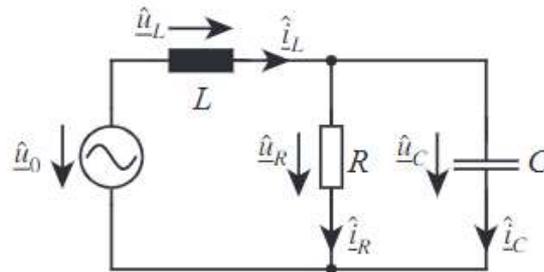
- Für $X = 0$ haben die Spannung und der Strom dieselbe Phase (am entsprechenden Bauteil)
- Für den Blindwiderstand der Gesamtimpedanz Z_{tot} gilt:
 - $X > 0$: «Netzwerk ist induktiv»
 - $X < 0$: «Netzwerk ist kapazitiv»

BEISPIELAUFGABE

Beispielaufgabe 1

Aufgabe 1 Komplexe Impedanzen und Zeigerdiagramme

Gegeben sei die Schaltung aus einer Induktivität L , einem Widerstand R und einer Kapazität C wie in Abb. 1 dargestellt. Die Schaltung wird von einer Sinusspannungsquelle mit der Ausgangsspannung $u_0 = \hat{u}_0 \cdot \cos(\omega t)$ gespeist.



→ Beispiele 2

Abbildung 1: RLC Schaltung

- 1.1) Geben Sie die Gesamtimpedanz der Schaltung an.
- 1.2) Bestimmen Sie den komplexen Amplitudenzeiger \hat{i}_C des Stroms durch die Kapazität C .
- 1.3) Skizzieren Sie die Zeitverläufe der Spannung $u_0(t)$ sowie des Stroms $i_C(t)$. Nehmen Sie dabei eine Phasenverschiebung von -22.5° für den Strom an. Die Phase der Spannung sei 0° .
- 1.4) Konstruieren Sie qualitativ ein Zeigerdiagramm für alle Spannungen und Ströme der Schaltung. Legen Sie dabei den Strom \hat{i}_R in die reelle Achse.



Tipps für Serie 2

1.3) gleiche Spannung \hat{u} an jeder Impedanz!

$$1.4) i(t) = \operatorname{Re}\{\hat{i} e^{j\omega t}\}$$

$$2.1) u(t) = 50 \cdot \sqrt{2} \text{ V} \sin(2\pi f \cdot t) = 50 \cdot \sqrt{2} \text{ V} \cos(2\pi f t - \frac{\pi}{2})$$

3.) siehe Beispielaufgabe

$$4.) u(t) = 200 \text{ V} \cos(2\pi \cdot 1000 \text{ Hz} \cdot t)$$

verwende das Vorgehen aus Slide 9

und fasse Impedanzen zusammen um Spannungsteiler & co. anzuwenden