

# 10. Übung

Rares Sahleanu

Email

[rsahleanu@gmail.com](mailto:rsahleanu@gmail.com)



Discord

[raresbares](#)



# Übersicht

1. Arten der Magnetisierung & magnetische Polarisation
2. Grenzflächenübergang
3. Analogie E/M Feld
4. Kochrezept zum Ersatzschaltbild
5. Die Induktivität
6. Luftspalt &  $A_L$  - Wert
7. Aufgaben

# Arten der Magnetisierung

Es existieren 3 Arten der magnetischen Polarisation:

- Diamagnetismus
- Paramagnetismus
- Ferromagnetismus



## Diamagnetismus

- Tritt auf aufgrund der **induzierten** Neuausrichtung des **Netto-Spins** der Teilchen
- Magnetfeld typisch schwach aber **entgegengerichtet**
- **magnetisch Suszeptibilität** ist  $\chi < 0$

## Paramagnetismus

- Tritt bei **ungepaarten Elektronen** auf.
- Verstärkt **schwach** das äußere Feld  $\rightarrow \chi > 0$
- Funktioniert gut bei **geringen Temperaturen** (Curie-Gesetz)

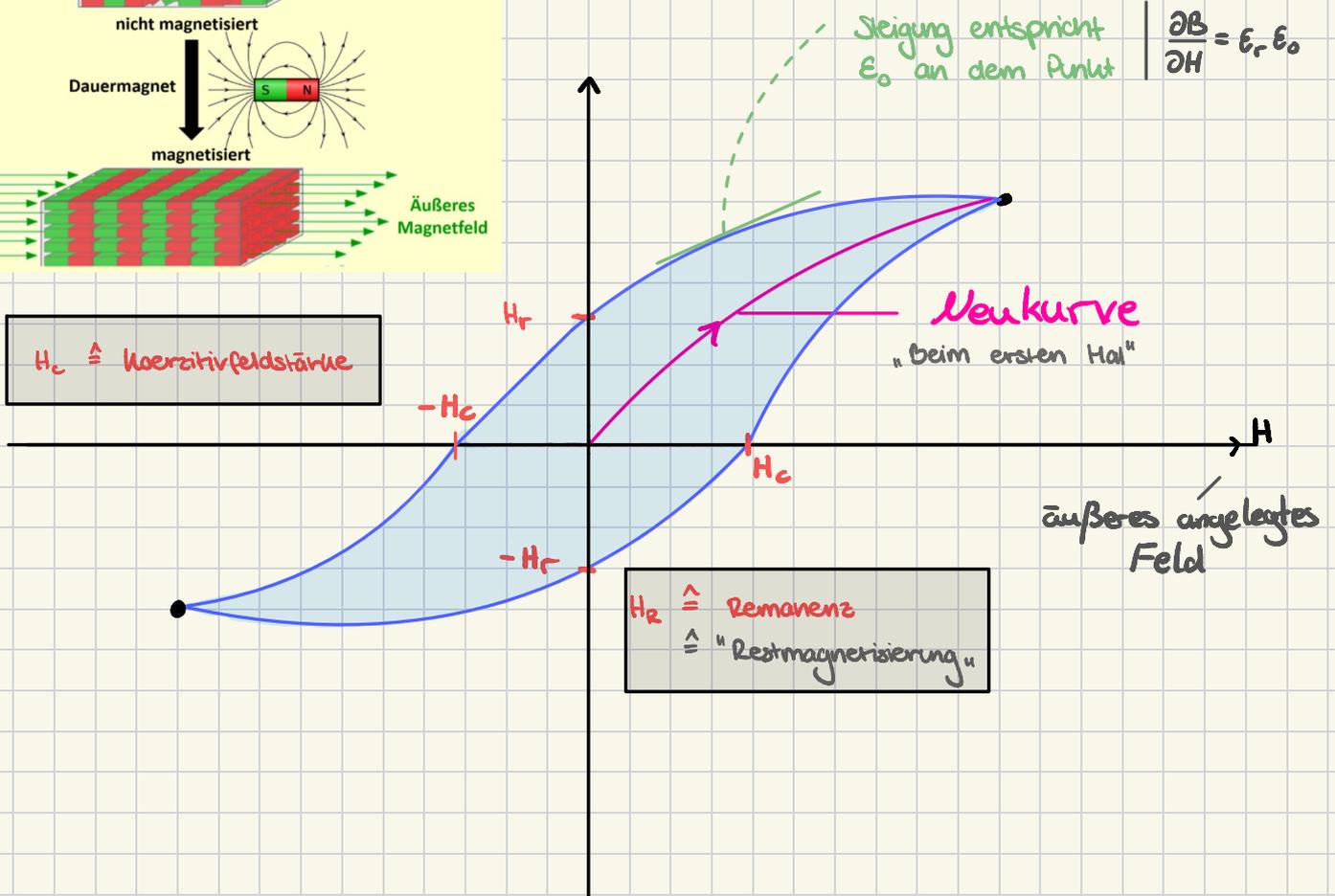
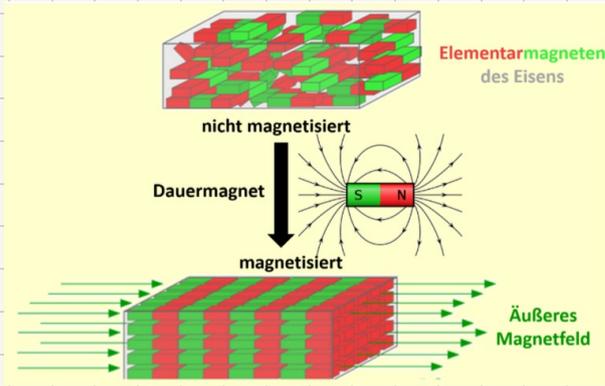
## Ferromagnetismus

- Material ist von Grund auf **magnetisiert** in "Domänen" den sog. "Weiß'schen Bezirken"
- Verstärkt **stark** das äußere Feld  $\rightarrow \chi \gg 0$
- Existiert nur unterhalb  $< T_c$  (Eisen:  $T_c = 770^\circ\text{C}$ )

$$\vec{B} = \mu \vec{H} = \mu_0 \vec{H} + (\mu - \mu_0) \vec{H} = \underbrace{\mu_0 \vec{H}}_{\text{Aktion außen}} + \underbrace{\mu_0 \vec{M}}_{\text{Reaktion innen}} \left. \vphantom{\vec{B}} \right\} \text{Superposition}$$
$$\vec{M} = (\mu_r - 1) \vec{H} = \chi \vec{H}$$

$\chi \hat{=}$  "Wie stark reagiert ein Material auf ein **äußeres** magnetisches Feld"  
 $\Rightarrow < 0$  **entgegen** " oder "  $> 0$  **verstärkt** "

Bei dem klassischen Ferromagnetismus treten jedoch Sättigungseffekte auf



- Die **Neukurve** entsteht bei **einmaliger** Magnetisierung
- $H_r$  gibt an wie stark ein **Magnetfeld** eines Metalls ist **nachdem** es maximal **magnetisiert** wurde
- $H_c$  gibt an welches Feld **nötig** ist um den um das **innere Feld aufzuheben**. Typisch gilt:

$$H_c < H_r$$

- Ab einem bestimmten **äußeren Feld** lässt sich die **Flussdichte**, also damit die **Eigenmagnetisierung** nicht mehr ändern:  
"Das Material sättigt"

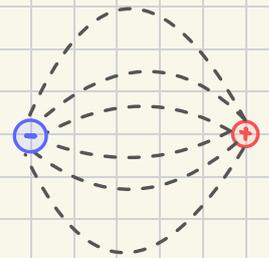
Nice - To - know:

- Umso mehr **Fläche** die Kurve einschließt umso **"härter"** ist das Material

# Übersicht - Grenzflächenübergang

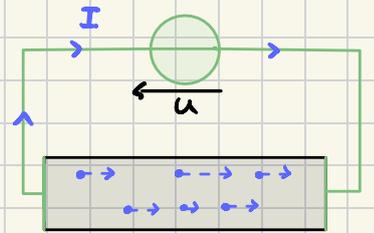
E-Feld

- $\frac{\tan \alpha_1}{\tan \alpha_2} = \frac{E_{n2}}{E_{n1}} = \frac{D_{t1}}{D_{t2}} = \frac{\epsilon_1}{\epsilon_2}$
- Umrechnung mittels  $\vec{D}_{n/t} = \epsilon \vec{E}_{n/t}$



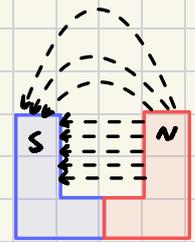
„Strom-Feld“

- $\frac{\tan \alpha_1}{\tan \alpha_2} = \frac{J_{n2}}{J_{n1}} = \frac{J_{t1}}{J_{t2}} = \frac{\kappa_1}{\kappa_2}$
- Umrechnung mittels  $\vec{J}_{n/t} = \kappa \vec{E}_{n/t}$



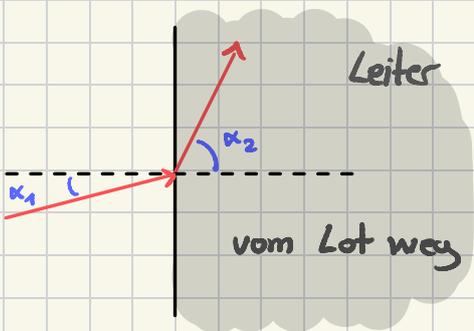
H-Feld

- $\frac{\tan \alpha_1}{\tan \alpha_2} = \frac{H_{n2}}{H_{n1}} = \frac{B_{t1}}{B_{t2}} = \frac{\mu_1}{\mu_2}$
- Umrechnung mittels  $\vec{B}_{n/t} = \mu \vec{H}_{n/t}$



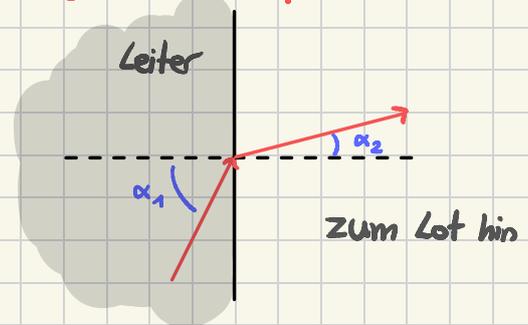
Strom  
Elek.  
Mag.

$\kappa_1 < \kappa_2$   
 $\epsilon_1 < \epsilon_0$   
 $\mu_1 < \mu_2$



Strom  
Elek.  
Mag.

$\kappa_1 > \kappa_2$   
 $\epsilon_1 > \epsilon_0$   
 $\mu_1 > \mu_2$

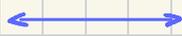


# Analogie E-Feld / M-Feld

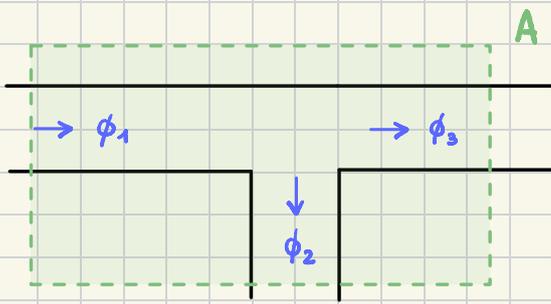


I

$$\phi = \vec{B} \cdot \vec{A}$$



$$I = \vec{j} \cdot \vec{A}$$

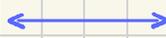


$$\oint_A \vec{B} = \phi_1 - \phi_2 - \phi_3 \stackrel{!}{=} 0$$

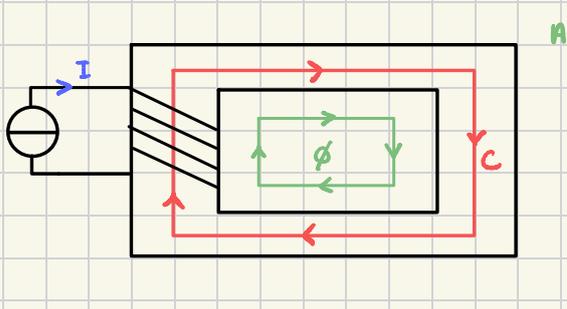
↳ Da  $\oint \vec{B} = 0$  folgt dass die Kirchhoff-Knotengleichungen auch im Magnetismus gelten

II

$$V_m = \int \vec{H} d\vec{s}$$



$$U = \int_{P_1}^{P_2} \vec{E} d\vec{s}$$



$$\oint \vec{H} d\vec{s} = \Theta = NI \hat{=} \text{mag. Spannungsquelle}$$

↳ Da  $\oint \vec{H} = \Theta$  folgt dass die Kirchhoff-Maschengleichungen auch im Magnetismus gelten

III

$$R_m = \frac{l}{\mu A}$$



$$R = \frac{l}{kA}$$

$$V_m = H l = \frac{B A}{\mu A} l$$

$$V_m = \frac{l}{\mu A} \phi$$

Ohmsches Gesetz

$$R_m = \frac{l}{\mu A} \hat{=} \text{magnetischer Widerstand}$$

magnetischer Widerstand

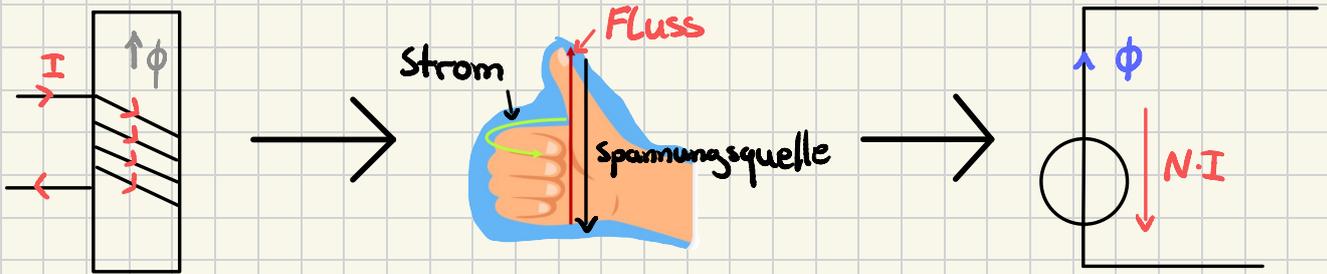
Auch hier gilt das Ohmsche Gesetz:  $V_m = R_m \phi$

# Kochrezept-ESB

1. Alle Durchflutungen bestimmen und in magnetische Spannungsquellen umwandeln

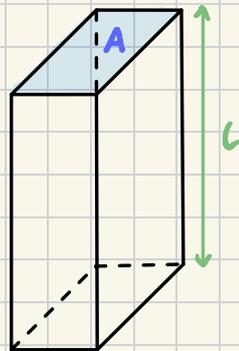
$$U_m = \Theta$$

2. magnetische Flüsse und Spannungsrichtung einzeichnen



3. Widerstände bestimmen:

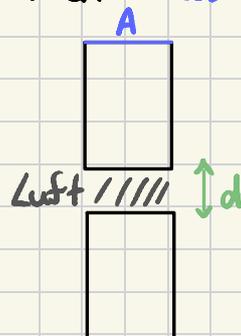
## 3.1 Für normale Eisenschenkel



$$R_m = \frac{l}{\mu_r \mu_0 A}$$

→ gilt auch für "Ecken"

## 3.2 Für Luftspalte



$$R_m = \frac{d}{\mu_0 A}$$

→ Achtung: aus dem Schenkelwiderstand rausrechnen



- (4. Zur Berechnung Superpositionsprinzip / Kirchhoff anwenden

# Die Induktivität

## Kapazität

"Wieviel Spannung" baut sich auf bei der Ladung  $Q$ ?

$$C = \frac{Q}{U}$$



## Induktivität

"wieviel" erzeugten M-Fluss umwickelte ich mit Strom  $I$

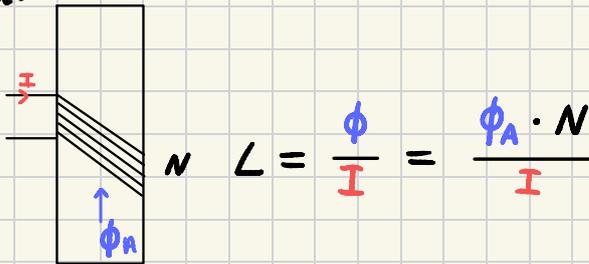
$$\phi = L \times I$$



"Phi"  $\phi \hat{=}$  Dem umwickelten, und nicht NUR erzeugten, Strom "In positiver Richtung"

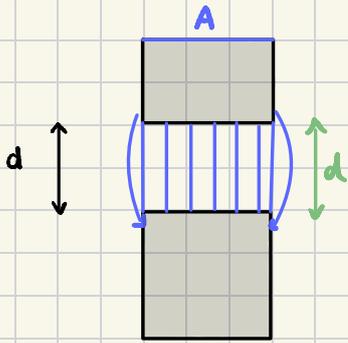
$I \hat{=}$  Dem netto investierten Strom

Beispiel:



Wenn eine Spule den Fluss  $\phi_A$  erzeugt und  $N$  mal umwickelt, so gilt:  $L = \frac{N \cdot \phi_A}{I}$

# Luftspalt und $A_L$ -Wert



Wenn man von dem Luftspalt das Streufeld ignoriert

so gilt:

$$R_m^{\text{Luft}} = \frac{d}{\mu_0 \mu_r A}$$

$\mu_r = 1$

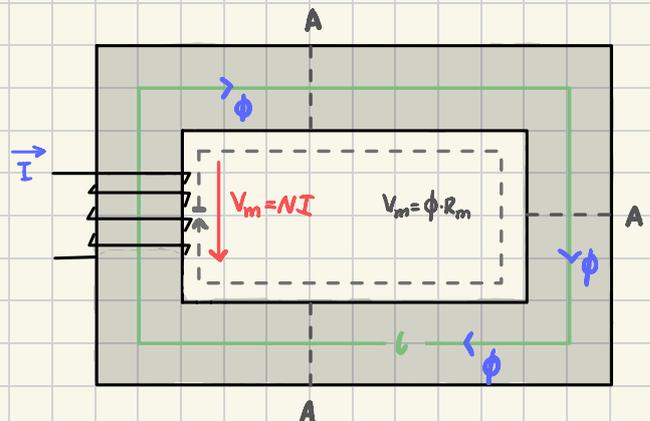
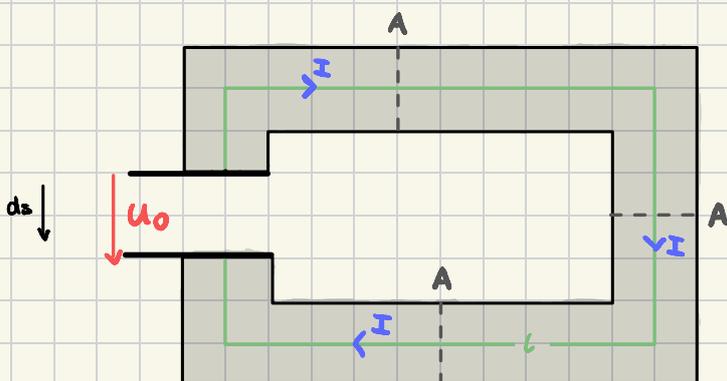
Für "nicht mehr-spulige" Topologien gilt folgende Formel:

Definitionsformel

$$L = \frac{N \cdot \phi}{I} = \frac{N}{I} \frac{\Theta}{R_m} = \frac{N^2}{R_m} = N^2 \cdot A_L \quad \Bigg| \quad A_L = \frac{1}{R_m}$$

$A_L = \Lambda_L$  ist der " $A_L$ "-Wert dieser wird typischerweise auf Datenblätter aufgeführt. Er entspricht dem Kehrwert des magnetischen Gesamtwiderstand

Veranschaulichung der Analogie:



# Aufgaben

Die beiden Außenschenkel des aus Ferritmaterial (Permeabilitätszahl  $\mu_r$ ) bestehenden Kerns besitzen die Querschnittsfläche  $A$  und die effektive Weglänge  $l_A$ . Der Mittelschenkel besitzt die Querschnittsfläche  $2A$  und die effektive Weglänge  $l_M$ . Aus dem Mittelschenkel wird ein Teil des Ferritmaterials entfernt, sodass ein Luftspalt der Länge  $l_g$  entsteht.

Auf dem Kern befinden sich drei in Reihe geschaltete Wicklungen mit den Windungszahlen  $N_1$ ,  $N_2$  und  $N_3$ . Zur Vereinfachung wird angenommen, dass die magnetische Flussdichte  $\vec{B}$  homogen über den Kernquerschnitt verteilt ist. Der Streufluss beim Luftspalt wird vernachlässigt, sodass für den Luftspalt der gleiche Querschnitt wie für den Mittelschenkel angenommen werden kann.

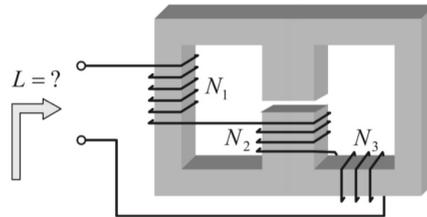


Abbildung 1: Permeabler Kern mit Luftspalt

1. Erstellen Sie ein vollständiges magnetisches Ersatzschaltbild.
2. Berechnen Sie die Flüsse  $\Phi_L$  und  $\Phi_R$  durch den linken und den rechten Schenkel sowie  $\Phi_M$  durch den Mittelschenkel.
3. Berechnen Sie die Induktivität der Anordnung in Abhängigkeit von den gegebenen Parametern.

## Lösung zur Teilaufgabe 1:

Die Zählrichtung für die Flüsse  $\Phi_L$ ,  $\Phi_R$  und  $\Phi_M$  wird gemäß dem Generatorzählpfeilsystem festgelegt, ist aber willkürlich.

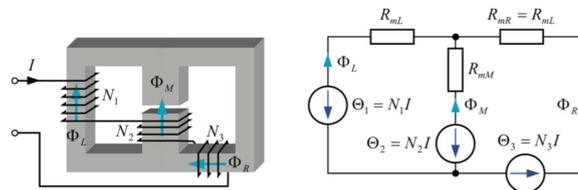


Abbildung 2: Festlegung der Flüsse und magnetisches Ersatzschaltbild

Zugehörige magnetische Widerstände:

$$R_{mL} = R_{mR} = \frac{l_A}{\mu A} = \frac{l_A}{\mu_r \mu_0 A} \quad \text{und} \quad R_{mM} = \frac{l_g}{\mu_0 2A} + \frac{l_M - l_g}{\mu_r \mu_0 2A} = \frac{1}{\mu_r \mu_0 2A} [(\mu_r - 1)l_g + l_M].$$

## Lösung zur Teilaufgabe 2:

Knotenregel:  $\Phi_L + \Phi_M = \Phi_R$ .

Linke Masche:  $N_1 I - N_2 I = \Phi_L R_{mL} - \Phi_M R_{mM} \rightarrow \Phi_L = \frac{(N_1 - N_2)I + \Phi_M R_{mM}}{R_{mL}}$ .

Rechte Masche:  $N_2 I + N_3 I = \Phi_M R_{mM} + \Phi_R R_{mL} \rightarrow \Phi_R = \frac{(N_2 + N_3)I - \Phi_M R_{mM}}{R_{mL}}$ .

Die beiden Flüsse werden nun in die Knotenregel eingesetzt und diese nach  $\Phi_M$  aufgelöst:

$$\frac{(N_1 - N_2)I + \Phi_M R_{mM}}{R_{mL}} + \Phi_M = \frac{(N_2 + N_3)I - \Phi_M R_{mM}}{R_{mL}}$$

$$\Phi_M \left( 1 + \frac{2R_{mM}}{R_{mL}} \right) = \frac{(N_2 + N_3)I}{R_{mL}} - \frac{(N_1 - N_2)I}{R_{mL}} \rightarrow \frac{\Phi_M}{I} = \frac{-N_1 + 2N_2 + N_3}{R_{mL} + 2R_{mM}}$$

$$\frac{\Phi_L}{I} = \frac{N_1 - N_2}{R_{mL}} + \frac{R_{mM}}{R_{mL}} \frac{-N_1 + 2N_2 + N_3}{R_{mL} + 2R_{mM}}$$

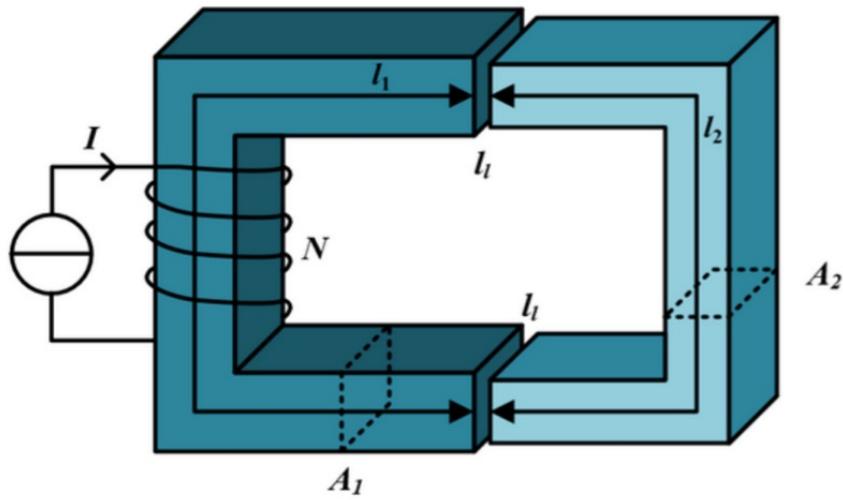
$$\frac{\Phi_R}{I} = \frac{N_2 + N_3}{R_{mL}} - \frac{R_{mM}}{R_{mL}} \frac{-N_1 + 2N_2 + N_3}{R_{mL} + 2R_{mM}}$$

## Lösung zur Teilaufgabe 3:

Die Induktivität berechnet sich nun aus

$$L = \frac{\Phi}{I} = N_1 \frac{\Phi_L}{I} + N_2 \frac{\Phi_M}{I} + N_3 \frac{\Phi_R}{I}.$$

Ordnen Sie für den unten gezeigten Aufbau dem Reluktanzmodell die richtigen Bauteile zu.



Das korrekte Reluktanzmodell sollte so aussehen:

